道路运输车辆主动安全智能防控系统

（通讯协议要求）

Intelligent prevention system for active safety of operating vehicles

（Requirements for communication protocol）

发布

2018年8月27日发布

2018年9月1日实施

陕西省道路运输管理局

 目 次

[前 言 II](#_Toc520555646)

[1 范围 1](#_Toc520555647)

[2 规范性引用文件 1](#_Toc520555648)

[3 术语、定义和缩略语 1](#_Toc520555649)

[4 终端与平台协议 1](#_Toc520555650)

[5 设备通讯协议 21](#_Toc520555651)

[6 平台数据交换协议 42](#_Toc520555652)

# 前 言

本技术要求按照GB/T1.1-2009《标准化工作导则 第1部分：标准的结构和编写规则》编写。

本技术要求由长安大学和陕西省道路运输管理局提出，采用了JT/T 808《道路运输车辆卫星定位系统终端通讯协议及数据格式》、JT/T 1078-2016《道路运输车辆卫星定位系统视频通信协议》、T/JSATL12-2017《道路运输车辆主动安全智能防控系统通讯协议规范》等标准中的内容，并对部分技术参数进行了修改。

本技术要求起草单位：长安大学、陕西省道路运输管理局、南京三宝科技股份有限公司、西安交通信息投资营运有限公司、西安向南网络信息科技有限公司。

本技术要求主要起草人：余强、曹鑫、史培龙、王晓东、赵轩、郭荣庆、刘民、艾海燕、邓良、杜柳、张玮、刘保兴。

道路运输车辆主动安全智能防控系统

通讯协议要求

#  范围

本协议是对 JT/T 808-2013 《道路运输车辆卫星定位系统 北斗兼容车载终端通讯协议技术规范》 的补充和扩展，规定了主动安全智能防控系统车载终端(以下简称终端)与监管/监控平台(以下简称平台)之间、车载终端与外设之间、平台之间的通信协议，包括协议基础、消息定义及数据格式。

#  规范性引用文件

下列文件对于本文件的应用是必不可少的。凡是注日期的引用文件，仅注日期的版本适用于本文件，凡是不注日期的引用文件，其最新版本（包括所有的修改单）适用于本文件。

GB/T 26773-2011 营运车辆行驶危险预警系统技术要求和试验方法

JT/T 808 道路运输车辆卫星定位系统终端通讯协议及数据格式

JT/T 809 道路运输车辆卫星定位系统平台数据交换

JT/T 883-2014 智能运输系统 车道偏离报警系统性能要求与检测方法

JT/T 1078-2016 道路运输车辆卫星定位系统视频通信协议

T/JSATL12-2017 道路运输车辆主动安全智能防控系统通讯协议规范

#  术语、定义和缩略语

##  缩略语

下列缩略语适用于本文件。

ADAS：高级驾驶辅助系统 (Advanced Driver Assistant System)

DSM：驾驶人状态监测 (Driving State Monitoring)

BSD：盲点监测（Blind Spot Detection）

CAN：控制器局域网络（Controller Area Network）

#  终端与平台协议

##  协议基本约定

协议的通讯方式、数据类型、传输规则和消息组成按照JT/T 808-2011中第4章的要求。

协议中报文分类参照JT/T 1078-2016中第4.3节分类方式。

协议中信令数据报文的通信连接方式按照JT/T 808-2011中第5章的要求。

协议中信令数据报文的消息处理机制按照JT/T 808-2011中第6章的要求。

协议中信令数据报文的加密机制、信息采集类协议按照JT/T808-2011中第7章的要求。

协议中信令数据报文的数据格式按照JT/T808-2011中第8章的要求。

终端与其他外接设备通讯协议按照JT/T808-2013中附录A的要求。

协议中对平台和终端通信各方，应符合以下要求：

——除明确约定外，所有消息均应给予应答；

——对未明确指定专用应答消息的，应采用通用应答回复；

——对于存在分包的消息，应答方应对每一个分包消息进行逐包应答。

##  基本信息查询指令

###  查询基本信息

查询基本信息消息采用JT/T 808-2011 中8.61定义的0x8900消息，见表 4‑1。

表 4‑1查询基本信息数据格式

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 透传消息类型 | BYTE | 透传消息类型定义见表 4‑3 |
| 1 | 外设ID列表总数 | BYTE |  |
| 2 | 外设ID | BYTE | 外设ID定义见表 4‑5 |

###  上传基本信息

上传基本信息消息采用JT/T 808-2011 中8.62定义的0x0900消息，所增加的参数设置见表 4‑2。

表 4‑2上传基本信息数据格式

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 透传消息类型 | BYTE | 透传消息类型定义见表4-3 |
| 1 | 消息列表总数 | BYTE |  |
| 2 | 外设消息结构 |  | 见表4-4 |

表 4‑3透传消息类型定义表

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **透传类型** | **定义** | **描述及要求** |
| 状态查询 | 0xF7 | 外设状态信息：外设工作状态、设备报警信息 |
| 信息查询 | 0xF8 | 外设传感器的基本信息：公司信息、 产品代码、 版本号、 外设 ID、 客户代码。对应的消息内容见表 |

表 4‑4透传外设消息结构

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 外设ID | BYTE | 外设ID定义见表 4‑5 |
| 1 | 消息长度 | BYTE |  |
| 2 | 消息内容 |  | 透传消息类型为0xF7时消息内容见表 4‑6透传消息类型为0xF8时消息内容见表 4-7 |

表 4‑5外设ID定义表

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设名称** | **外设ID** | **描述及要求** |
| ADAS | 0x64 | 高级驾驶辅助系统 |
| DSM | 0x65 | 驾驶人状态监控系统 |
| BSD | 0x67 | 盲点监测系统 |

表 4‑6外设状态信息

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 工作状态 | BYTE | 0x01：正常工作0x02：待机状态0x03：升级维护0x04：设备异常0x10：断开连接 |
| 1 | 报警状态 | DWORD | 按位设置：0表示无，1表示有bit0：摄像头异常bit1：主存储器异常bit2：辅存储器异常bit3：红外补光异常bit4：扬声器异常bit5：电池异常bit6-bit9：预留bit10：通讯模块异常bit11：定位模块异常bit12-bit31：预留 |

表 4‑7外设系统信息

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及要求** |
| 0 | 公司名称长度 | BYTE | 长度：0-32名称：采用 ASCII 表示(例如：软件版本号SV1.1.0表示为0x53 0x56 0x31 0x2E 0x31 0x2E 0x30)客户代码为用户代码，由外设厂家自定义 |
| 1 | 公司名称 | BYTE[n1] |
| 1+n1 | 产品型号长度 | BYTE |
| 2+n1 | 产品型号 | BYTE[n2] |
| 2+n1+n2 | 硬件版本号长度 | BYTE |
| 3+n1+n2 | 硬件版本号 | BYTE[n3] |
| 3+n1+n2+n3 | 软件版本号长度 | BYTE |
| 4+n1+n2+n3 | 软件版本号 | BYTE[n4] |
| 4+n1+n2+n3+n4 | 设备ID 长度 | BYTE |
| 5+n1+n2+n3+n4 | 设备ID | BYTE[n5] |
| 5+n1+n2+n3+n4+n5 | 客户代码长度 | BYTE |
| 6+n1+n2+n3+n4+n5 | 客户代码 | BYTE[n6] |

##  参数设置查询指令

###  参数设置指令

参数设置消息采用JT/T 808-2011 中8.8定义的0x8103消息，所增加的参数设置见表4‑8。

表 4‑8参数项数据格式

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **字段** | **数据类型** | **描述及要求** |
| 参数ID | DWORD | 参数ID定义及说明，见表 4‑5 |
| 参数长度 | BYTE |  |
| 参数值 |  |  |

表 4‑9参数设置各参数项定义及说明

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **参数ID** | **数据类型** | **描述及要求** |
| 0xF364 |  | 高级驾驶辅助系统参数，见表 4‑10 |
| 0xF365 |  | 驾驶人状态监测系统参数，见表 4‑11 |
| 0xF367 |  | 盲区监测系统参数，见表 4‑12 |

表 4‑10高级驾驶辅助系统参数

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 0 | 报警判断速度阈值 | BYTE | 单位km/h，取值范围0-60，默认值30，仅用适用于道路偏离报警、前向碰撞报警，车距过近报警和频繁变道报警。表示当车速高于此阈值才使能报警功能0xFF 表示不修改此参数 |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 1 | 报警提示音量 | BYTE | 0-8，8最大，0静音，默认值60xFF表示不修改参数 |
| 2 | 主动拍照策略 | BYTE | 0x00：不开启0x01：定时拍照0x02：定距拍照0x03：保留默认值0x00，0xFF表示不修改参数 |
| 3 | 主动定时拍照时间间隔 | WORD | 单位秒，取值范围0-3600，默认值600表示不抓拍，0xFFFF表示不修改参数主动拍照策略为0x01时有效 |
| 5 | 主动定距拍照距离间隔 | WORD | 单位米，取值范围0-60000，默认值2000表示不抓拍，0xFFFF表示不修改参数主动拍照策略为0x02时有效 |
| 7 | 单次主动拍照张数 | BYTE | 取值范围1-10，默认3张0xFF表示不修改参数 |
| 8 | 单次主动拍照时间间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-5，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 9 | 拍照分辨率 | BYTE | 0x01：352×2880x02：704×2880x03：704×5760x04：640×4800x05：1280×7200x06：1920×1080默认值0x01，0xFF 表示不修改参数该参数也适用于报警触发拍照分辨率 |
| 10 | 视频录制分辨率 | BYTE | 0x01：CIF0x02：HD10x03：D10x04：WD10x05：VGA0x06：720P0x07：1080P默认值0x01，0xFF 表示不修改参数该参数也适用于报警触发视频分辨率 |
| 11 | 报警使能 | DWORD | 报警使能位 0：关闭 1：打开bit0：障碍检测一级报警bit1：障碍检测二级报警bit2：频繁变道一级报警bit3：频繁变道二级报警bit4：车道偏离一级报警bit5：车道偏离二级报警bit6：前向碰撞一级报警bit7：前向碰撞二级报警 |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 11 | 报警使能 | DWORD | bit8：行人碰撞一级报警bit9：行人碰撞二级报警bit10：车距过近一级报警bit11：车距过近二级报警bit12-bit15：用户自定义bit16：道路标识超限报警bit17-bit29：用户自定义bit30-bit31：预留默认值0x00010FFF0xFFFFFFFF表示不修改参数 |
| 15 | 事件使能 | DWORD | 事件使能位 0：关闭 1：打开bit0：道路标识识别bit1：主动拍照bit2-bit29：用户自定义bit30-bit31：预留默认值0x000000030xFFFFFFFF表示不修改参数 |
| 19 | 预留字段 | BYTE | 预留 |
| 20 | 障碍物报警距离阈值 | BYTE | 单位100ms，取值范围10-50，默认值300xFF 表示不修改参数 |
| 21 | 障碍物报警分级速度阈值 | BYTE | 单位km/h，取值范围0-220，默认值50。表示触发报警时车速高于阈值为二级报警，否则为一级报警0xFF 表示不修改参数 |
| 22 | 障碍物报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 23 | 障碍物报警拍照张数 | BYTE | 取值范围0-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| 24 | 障碍物报警拍照间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-10，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 25 | 频繁变道报警判断时间段 | BYTE | 单位秒，取值范围30-120，默认值600xFF 表示不修改参数 |
| 26 | 频繁变道报警判断次数 | BYTE | 变道次数3-10，默认50xFF 表示不修改参数 |
| 27 | 频繁变道报警分级速度阈值 | BYTE | 单位km/h，取值范围0-220，默认值50，表示触发报警时车速高于阈值为二级报警，否则为一级报警0xFF 表示不修改参数 |
| 28 | 频繁变道报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 29 | 频繁变道报警拍照张数 | BYTE | 取值范围0-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| 30 | 频繁变道报警拍照间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-10，默认值20xFF表示不修改参数 |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 31 | 车道偏离报警分级速度阈值 | BYTE | 单位km/h，取值范围0-220，默认值50。表示触发报警时车速高于阈值为二级报警，否则为一级报警0表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 32 | 车道偏离报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 33 | 车道偏离报警拍照张数 | BYTE | 取值范围0-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改 |
| 34 | 车道偏离报警拍照间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-10，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 35 | 前向碰撞报警时间阈值 | BYTE | 单位100ms，取值范围10-50，目前使用国标规定值27，预留修改接口0xFF表示不修改参数 |
| 36 | 前向碰撞报警分级速度阈值 | BYTE | 单位km/h，取值范围0-220，默认值50。表示触发报警时车速高于阈值为二级报警，否则为一级报警0xFF 表示不修改参数 |
| 37 | 前向碰撞报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 38 | 前向碰撞报警拍照张数 | BYTE | 取值范围0-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改 |
| 39 | 前向碰撞报警拍照间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-10，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 40 | 行人碰撞报警时间阈值 | BYTE | 单位100ms，取值范围10-50，默认值300xFF表示不修改参数 |
| 41 | 行人碰撞报警使能速度阈值 | BYTE | 单位km/h，取值范围0-220，默认值50。低于该值时进行报警，高于该值时功能关闭。0xFF 表示不修改参数 |
| 42 | 行人碰撞报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 43 | 行人碰撞报警拍照张数 | BYTE | 取值范围0-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改 |
| 44 | 行人碰撞报警拍照间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-10，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 45 | 车距监控报警距离阈值 | BYTE | 单位100ms，取值范围10-50，默认值100xFF 表示不修改参数 |
| 46 | 车距监控报警分级速度阈值 | BYTE | 单位km/h，取值范围0-220，默认值50。表示触发报警时车速高于阈值为二级报警，否则为一级报警0xFF 表示不修改参数 |
| 47 | 车距过近报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 48 | 车距过近报警拍照张数 | BYTE | 取值范围0-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| 49 | 车距过近报警拍照间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-10，默认值20xFF表示不修改参数 |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 50 | 道路标志识别拍照张数 | BYTE | 取值范围0-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| 51 | 道路标志识别拍照间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-10，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 52 | 保留字段 | BYTE[4] |  |

 表 4‑11驾驶人状态监测系统参数

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 0 | 报警判断速度阈值 | BYTE | 单位km/h，取值范围0-60，默认值30。表示当车速高于此阈值才使能报警功能0xFF 表示不修改此参数 |
| 1 | 报警音量 | BYTE | 0-8，8最大，0静音，默认值60xFF表示不修改参数 |
| 2 | 主动拍照策略 | BYTE | 0x00：不开启0x01：定时拍照0x02：定距拍照0x03：插卡触发0x04：保留默认值0x000xFF表示不修改参数 |
| 3 | 主动定时拍照时间间隔 | WORD | 单位秒，取值范围60-60000，默认值36000xFF表示不修改参数 |
| 5 | 主动定距拍照距离间隔 | WORD | 单位米，取值范围0-60000，默认值2000表示不抓拍，0xFFFF表示不修改参数主动拍照策略为02时有效 |
| 7 | 单次主动拍照张数 | BYTE | 取值范围1-10。默认值30xFF表示不修改参数 |
| 8 | 单次主动拍照时间间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-5，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 9 | 拍照分辨率 | BYTE | 0x01：352×2880x02：704×2880x03：704×5760x04：640×4800x05：1280×7200x06：1920×1080默认值0x010xFF 表示不修改参数该参数也适用于报警触发拍照分辨率 |
| 10 | 视频录制分辨率 | BYTE | 0x01：CIF0x02：HD10x03：D10x04：WD1 |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 10 | 视频录制分辨率 | BYTE | 0x05：VGA0x06：720P0x07：1080P默认值0x010xFF表示不修改参数该参数也适用于报警触发视频分辨率 |
| 11 | 报警使能 | DWORD | 报警使能位 0：关闭 1：打开bit0：疲劳驾驶一级报警bit1：疲劳驾驶二级报警bit2：接打电话一级报警bit3：接打电话二级报警bit4：抽烟一级报警bit5：抽烟二级报警bit6：分神驾驶一级报警bit7：分神驾驶二级报警bit8：驾驶人异常一级报警bit9：驾驶人异常二级报警bit10-bit29：用户自定义bit30-bit31：保留默认值0x000001FF0xFFFFFFFF表示不修改参数 |
| 15 | 事件使能 | DWORD | 事件使能位 0：关闭 1：打开bit0：驾驶人更换事件bit1：主动拍照事件bit2-bit29：用户自定义bit30-bit31：保留默认值0x000000030xFFFFFFFF表示不修改参数 |
| 19 | 吸烟报警判断时间间隔 | WORD | 单位秒，取值范围0-3600。默认值为180。表示在此时间间隔内仅触发一次吸烟报警。0xFF表示不修改此参数 |
| 21 | 接打电话报警判断时间间隔 | WORD | 单位秒，取值范围0-3600。默认值为120。表示在此时间间隔内仅触发一次接打电话报警。0xFF表示不修改此参数 |
| 23 | 预留字段 | BYTE[3] | 保留字段 |
| 26 | 疲劳驾驶报警分级速度阈值 | BYTE | 单位km/h，取值范围0-220，默认值50。表示触发报警时车速高于阈值为二级报警，否则为一级报警0xFF 表示不修改参数 |
| 27 | 疲劳驾驶报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 28 | 疲劳驾驶报警拍照张数 | BYTE | 取值范围0-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 29 | 疲劳驾驶报警拍照间隔时间 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-5，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 30 | 接打电话报警分级速度阈值 | BYTE | 单位km/h，取值范围0-220，默认值50。表示触发报警时车速高于阈值为二级报警，否则为一级报警0xFF 表示不修改参数 |
| 31 | 接打电话报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 32 | 接打电话报警拍驾驶人面部特征照片张数 | BYTE | 取值范围1-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| 33 | 接打电话报警拍驾驶人面部特征照片间隔时间 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-5，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 34 | 抽烟报警分级车速阈值 | BYTE | 单位km/h，取值范围0-220，默认值50。表示触发报警时车速高于阈值为二级报警，否则为一级报警0xFF 表示不修改参数 |
| 35 | 抽烟报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 36 | 抽烟报警拍驾驶人面部特征照片张数 | BYTE | 取值范围1-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| 37 | 抽烟报警拍驾驶人面部特征照片间隔时间 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-5，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 38 | 分神驾驶报警分级车速阈值 | BYTE | 单位km/h，取值范围0-220，默认值50。表示触发报警时车速高于阈值为二级报警，否则为一级报警0xFF 表示不修改参数 |
| 39 | 分神驾驶报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 40 | 分神驾驶报警拍照张数 | BYTE | 取值范围1-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| 41 | 分神驾驶报警拍照间隔时间 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-5，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 42 | 驾驶行为异常分级速度阈值 | BYTE | 单位km/h，取值范围0-220，默认值50。表示触发报警时车速高于阈值为二级报警，否则为一级报警0xFF 表示不修改参数 |
| 43 | 驾驶行为异常视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 44 | 驾驶行为异常抓拍照片张数 | BYTE | 取值范围1-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| 45 | 驾驶行为异常拍照间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-5，默认值20xFF表示不修改参数 |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 46 | 驾驶人身份识别触发 | BYTE | 0x00：不开启0x01：定时触发0x02：定距触发0x03：插卡开始行驶触发0x04：保留默认值为0x010xFF表示不修改参数 |
| 47 | 保留字段 | BYTE[2] |  |

表 4‑12盲区监测系统参数

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 0 | 后方接近报警时间阈值 | BYTE | 单位秒，取值范围1-100xFF表示不修改参数 |
| 1 | 侧后方接近报警时间阈值 | BYTE | 单位秒，取值范围1-100xFF表示不修改参数 |

###  查询参数指令

查询参数消息采用JT/T 808-2011 中8.8定义的0x8103/0x8106消息，查询指定终端参数消息体数据格式见JT/T 808-2011 中的表15，终端采用0x0104指令应答。

##  报警指令

报警上报采用与位置信息同时上报的方式，作为0x0200位置信息汇报的附加信息，对JT/T 808-2011表20附加信息定义表进行扩展，附加信息扩展定义见表 4‑13。

表 4‑13附加信息定义表扩展

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **附加信息ID** | **附加信息长度** | **描述及要求** |
| 0x64 |  | 高级驾驶辅助系统报警信息，定义见表 4‑14 |
| 0x65 |  | 驾驶人状态监测系统报警信息，定义见表 4‑16 |
| 0x67 |  | 盲区监测系统报警信息，定义见表 4‑17 |

###  高级驾驶辅助系统报警

表 4‑14高级驾驶辅助报警信息数据格式

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 报警ID | DWORD | 按照报警先后，从0开始循环累加，不区分报警类型 |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 4 | 标志状态 | BYTE | 0x00：不可用0x01：开始标志0x02：结束标志该字段仅适用于有开始和结束标志类型的报警或事件，报警类型或事件类型无开始和结束标志，则该位不可用，填入0x00即可 |
| 5 | 报警/事件类型 | BYTE | 0x01：前向碰撞报警0x02：车道偏离报警0x03：车距过近报警0x04：行人碰撞报警0x05：频繁变道报警0x06：道路标识超限报警0x07：障碍物报警0x08-0x0F：用户自定义0x10：道路标志识别事件0x11：主动抓拍事件0x12-0x1F：用户自定义 |
| 6 | 报警级别 | BYTE | 0x00：事件，无报警0x01：一级报警0x02：二级报警 |
| 7 | 前车车速 | BYTE | 单位km/h。范围0-250，仅报警类型为0x01和0x02时有效 |
| 8 | 前车/行人距离 | BYTE | 单位100ms，范围0-100，仅报警类型为0x01、0x02和0x04时有效 |
| 9 | 偏离类型 | BYTE | 0x01：左侧偏离0x02：右侧偏离仅报警类型为0x02时有效 |
| 10 | 道路标志识别类型 | BYTE | 0x01：限速标志0x02：限高标志0x03：限重标志仅报警类型为0x06和0x10时有效 |
| 11 | 道路标志识别数据 | BYTE | 识别到道路标志的数据 |
| 12 | 车速 | BYTE | 单位km/h。范围0-250 |
| 13 | 高程 | WORD | 海拔高度，单位为米（m） |
| 15 | 纬度 | DWORD | 以度为单位的纬度值乘以10 的6次方，精确到百万分之一度 |
| 19 | 经度 | DWORD | 以度为单位的纬度值乘以10 的6次方，精确到百万分之一度 |
| 23 | 日期时间 | BCD[6] | YY-MM-DD-hh-mm-ss （GMT+8时间） |
| 29 | 车辆状态 | WORD | 见表 5‑9 |
| 31 | 报警标识号 | BYTE[16] | 报警识别号定义见表4‑15 |

表 4‑15报警标识号格式

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述** |
| 0 | 终端ID | BYTE[7] | 7个字节，由大写字母和数字组成 |
| 7 | 时间 | BCD[6] | YY-MM-DD-hh-mm-ss （GMT+8时间） |
| 13 | 序号 | BYTE | 同一时间点报警的序号，从0循环累加 |
| 14 | 附件数量 | BYTE | 表示该报警对应的附件数量 |
| 15 | 预留 | BYTE |  |

###  驾驶人状态监测系统报警

表 4‑16驾驶人状态监测系统报警信息数据格式

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 报警ID | DWORD | 按照报警先后，从0开始循环累加，不区分报警类型 |
| 4 | 标志状态 | BYTE | 0x00：不可用0x01：开始标志0x02：结束标志该字段仅适用于有开始和结束标志类型的报警或事件，报警类型或事件类型无开始和结束标志，则该位不可用，填入0x00即可 |
| 5 | 报警/事件类型 | BYTE | 0x01：疲劳驾驶报警0x02：接打电话报警0x03：抽烟报警0x04：分神驾驶报警0x05：驾驶人异常报警0x06：驾驶人IC卡异常报警0x07-0x0F：用户自定义0x10：自动抓拍事件0x11：驾驶人变更事件0x12：驾驶人身份识别事件0x13-0x1F：用户自定义 |
| 6 | 报警级别 | BYTE | 0x00：事件，无报警0x01：一级报警0x02：二级报警 |
| 7 | 疲劳程度 | BYTE | 范围1-10。数值越大表示疲劳程度越严重，仅在报警类型为0x01时有效 |
| 8 | 预留 | BYTE[4] | 预留 |
| 12 | 车速 | BYTE | 单位km/h。范围0-250 |
| 13 | 高程 | WORD | 海拔高度，单位为米（m） |
| 15 | 纬度 | DWORD | 以度为单位的纬度值乘以10 的6次方，精确到百万分之一度 |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 19 | 经度 | DWORD | 以度为单位的纬度值乘以10 的6次方，精确到百万分之一度 |
| 23 | 日期时间 | BCD[6] | YY-MM-DD-hh-mm-ss （GMT+8时间） |
| 29 | 车辆状态 | WORD | 见表 5‑9 |
| 31 | 报警标识号 | BYTE[16] | 报警识别号定义见表4-15 |

###  盲区监测系统报警

表 4‑17盲区监测系统报警定义数据格式

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 报警ID | DWORD | 按照报警先后，从0开始循环累加，不区分报警类型 |
| 4 | 标志状态 | BYTE | 0x00：不可用0x01：开始标志0x02：结束标志该字段仅适用于有开始和结束标志类型的报警或事件，报警类型或事件类型无开始和结束标志，则该位不可用，填入0x00即可 |
| 5 | 报警/事件类型 | BYTE | 0x01：后方接近报警0x02：左侧后方接近报警0x03：右侧后方接近报警 |
| 6 | 车速 | BYTE | 单位km/h。范围0-250 |
| 7 | 高程 | WORD | 海拔高度，单位为米（m） |
| 9 | 纬度 | DWORD | 以度为单位的纬度值乘以10 的6次方，精确到百万分之一度 |
| 13 | 经度 | DWORD | 以度为单位的纬度值乘以10 的6次方，精确到百万分之一度 |
| 17 | 日期时间 | BCD[6] | YY-MM-DD-hh-mm-ss （GMT+8时间） |
| 23 | 车辆状态 | WORD | 见表 5‑9 |
| 25 | 报警标识号 | BYTE[16] | 报警识别号定义见表4-15 |

##  报警附件上传指令

消息ID：0x8208。

报文类型：信令数据报文。

平台接收到带有附件的报警/事件信息后，向终端下发附件上传指令，指令消息体数据格式见表 4‑18。

表 4‑18文件上传指令数据格式

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及要求** |
| 0 | 附件服务器IP地址长度 | BYTE | 长度k |
| 1 | 附件服务器IP地址 | STRING | 服务器IP地址 |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及要求** |
| 1+k | 附件服务器端口（TCP） | WORD | 使用TCP传输时服务器端口号 |
| 3+k | 附件服务器端口（UDP） | WORD | 使用UDP传输时服务器端口号 |
| 5+k | 报警标识号 | BYTE[16] | 报警标识号定义见表4‑15 |
| 21+k | 报警编号 | BYTE[32] | 平台给报警分配的唯一编号 |
| 53+k | 预留 | BYTE[16] |  |

终端收到平台下发的报警附件上传指令后，向平台发送通用应答消息。

##  报警附件上传

###  车辆状态数据记录文件

车辆状态数据记录文件为二进制文件，以连续数据块的形式记录车辆状态数据，数据块数据格式见表4-19。

表 4‑19 车辆状态数据块数据格式

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及要求** |
| 0 | 数据块总数量 | DWORD | 记录文件中数据块的总数量 |
| 4 | 当前数据块序号 | DWORD | 当前数据块在记录文件中的序号 |
| 8 | 报警标志 | DWORD | 参考JT/T 808-2013表24定义 |
| 12 | 车辆状态 | DWORD | 参考JT/T 808-2013表25定义 |
| 16 | 纬度 | DWORD | 以度为单位的纬度值乘以10的6次方，精确到百万分之一度 |
| 20 | 经度 | DWORD | 以度为单位的纬度值乘以10的6次方，精确到百万分之一度 |
| 24 | 卫星高程 | WORD | 卫星海拔高度，单位为米（m） |
| 26 | 卫星速度 | WORD | 1/10km/h |
| 28 | 卫星方向 | WORD | 0-359，正北为0，顺时针 |
| 30 | 时间 | BCD[6] | YY-MM-DD-hh-mm-ss（GMT+8时间） |
| 36 | X轴加速度 | WORD | 以g为单位乘以10的2次方，精确到百分之一g |
| 38 | Y轴加速度 | WORD | 以g为单位乘以10的2次方，精确到百分之一g |
| 40 | Z轴加速度 | WORD | 以g为单位乘以10的2次方，精确到百分之一g |
| 42 | X轴角速度 | WORD | 以度每秒为单位乘以10的2次方，精确到百分之一度每秒 |
| 44 | Y轴角速度 | WORD | 以度每秒为单位乘以10的2次方，精确到百分之一度每秒 |
| 46 | Z轴角速度 | WORD | 以度每秒为单位乘以10的2次方，精确到百分之一度每秒 |
| 48 | 脉冲速度 | WORD | 1/10km/h |
| 50 | OBD速度 | WORD | 1/10km/h |
| 52 | 档位状态 | BYTE | 0：空挡1-9：档位 |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及要求** |
| 52 | 档位状态 | BYTE | 10：倒挡11：驻车档 |
| 53 | 加速踏板行程值 | BYTE | 范围1-100，单位% |
| 54 | 制动踏板行程值 | BYTE | 范围1-100，单位% |
| 55 | 制动状态 | BYTE | 0：无制动1：制动 |
| 56 | 发送机转速 | WORD | 单位RPM |
| 58 | 方向盘角度 | WORD | 方向盘转过的角度，顺时针为正，逆时针为负 |
| 60 | 转向灯状态 | BYTE | 0：未打方向灯1：左转方向灯2：右转方向灯 |
| 61 | 预留 | BYTE[2] |  |
| 63 | 校验位 | BYTE | 从第一个字符到校验位前一个字符的累加和，然后取累加的低 8 位作为校验码 |

###  报警附件信息消息

消息ID：0x0210。

报文类型：信令数据报文。

终端根据附件上传指令连接附件服务器，并向服务器发送报警附件信息消息，消息体数据格式见表4-20。

表 4‑20 报警附件信息消息数据格式

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 终端ID | BYTE[7] | 7个字节，由大写字母和数字组成，此终端ID由制造商自行定义，位数不足时，后补“0x00” |
| 7 | 报警标识号 | BYTE[16] | 报警识别号定义见表4‑15 |
| 23 | 报警编号 | BYTE[32] | 平台给报警分配的唯一编号 |
| 55 | 信息类型 | BYTE | 0x00：正常报警文件信息0x01：补传报警文件信息 |
| 56 | 附件数量 | BYTE | 与报警关联的附件数量 |
| 57 | 附件信息列表 |  | 见表4-21 |

附件服务器接收到终端上传的报警附件信息消息后，向终端发送通用应答消息。如终端在上传报警附件过程中与附件服务器链接异常断开，则恢复链接时需要重新发送报警附件信息消息，消息中的附件文件为断开前未上传和未完成的附件文件。

表 4-21 报警附件消息数据格式

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 文件名称长度 | BYTE | 长度k |
| k | 文件名称 | STRING | 文件名称字符串 |
| 1+k | 文件大小 | DWORD | 当前文件的大小 |

文件名称命名规则为：

 <文件类型>\_<通道号>\_<报警类型>\_<序号>\_<报警编号>.<后缀名>

字段定义如下：

文件类型：00——图片；01——音频；02——视频；03——记录文件；04——其它。

通道号：0-37表示JT/T 1076标准中表2定义的视频通道。

 64表示ADAS模块视频通道。

 65表示DSM模块视频通道。

 附件与通道无关，则直接填0。

报警类型：由外设ID和对应的模块报警类型组成的编码，例如，前向碰撞报警表示为“6401”。

序号：用于区分相同通道、相同类型的文件编号。

报警编号：平台为报警分配的唯一编号。

后缀名：图片文件为jpg或png，音频文件为wav，视频文件为h264，记录文件为bin。

附件服务器收到终端上报的报警附件信息指令后，向终端发送通用应答消息。

###  文件信息上传

消息ID：0x0211。

报文类型：信令数据报文。

终端向附件服务器发送报警附件信息指令并得到应答后，向附件服务器发送附件文件信息消息，消息体数据格式见表4-22。

表 4‑22 附件文件信息消息数据格式

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 文件名称长度 | BYTE | 文件名长度为k |
| k | 文件名称 | STRING | 文件名称 |
| 1+k | 文件类型 | BYTE | 0x00：图片0x01：音频0x02：视频 |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 1+k | 文件类型 | BYTE | 0x03：记录文件0x04：其它 |
| 2+k | 文件大小 | DWORD | 当前上传文件的大小。 |

附件服务器收到终端上报的附件文件信息指令后，向终端发送通用应答消息。

###  文件数据上传

报文类型：码流数据报文。

终端向附件服务器发送文件信息上传指令并得到应答后，向附件服务器发送文件数据，其负载包格式定义见表4-23。

表 4‑23 文件码流负载包格式定义表

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 帧头标识 | DWORD | 固定为0x30 0x31 0x63 0x64 |
| 4 | 文件名称 | BYTE[50] | 文件名称 |
| 54 | 数据偏移量 | DWORD | 当前传输文件的数据偏移量 |
| 58 | 数据长度 | DWORD | 负载数据的长度 |
| 62 | 数据体 | BYTE[n] | 默认长度64K，文件小于64K则为实际长度 |

附件服务器收到终端上报的文件码流时，不需要应答。

###  文件上传完成消息

消息ID：0x0212。

报文类型：信令数据报文。

终端向附件服务器完成一个文件数据发送时，向附件服务器发送文件发送完成消息，消息体数据格式见表4-24。

表 4‑24 文件发送完成消息体数据结构

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 文件名称长度 | BYTE | k |
| k | 文件名称 | STRING | 文件名称 |
| 1+k | 文件类型 | BYTE | 0x00：图片0x01：音频0x02：视频0x03：记录文件 |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 1+k | 文件类型 | BYTE | 0x04：其它 |
| 2+k | 文件大小 | DWORD | 当前上传文件的大小。 |

###  文件上传完成消息应答

消息ID：0x8212。

报文类型：信令数据报文。

附件服务器收到终端上报的文件发送完成消息时，向终端发送文件上传完成消息应答，应答消体数据结构见表4-25。

表 4‑25 文件上传完成消息应答数据结构

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 文件名称长度 | BYTE | k |
| k | 文件名称 | STRING | 文件名称 |
| 1+k | 文件类型 | BYTE | 0x00：图片0x01：音频0x02：视频0x03：记录文件0x04：其它 |
| 2+k | 上传结果 | BYTE | 0x00：完成0x01：需要补传 |
| 3+k | 补传数据包数量 | BYTE | 需要补传的数据包数量，无补传时该值为0 |
| 4+k | 补传数据包列表 |  | 见表4-26 |

表 4‑26 补传数据包信息数据结构

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 数据偏移量 | DWORD | 需要补传的数据在文件中的偏移量 |
| 4 | 数据长度 | DWORD | 需要补传的数据长度 |

如有需要补传的数据，则终端应通过文件数据上传进行数据补传，补传完成后再上报文件上传完成消息，直至文件数据发送完成。

全部文件发送完成后，终端主动与附件服务器断开连接。

##  终端升级

###  终端升级方式

终端通过JT/T 808中的终端控制指令对终端进行升级，升级文件命名规则如下：

<设备类型>\_<厂家编号>\_<设备型号>\_<依赖软件版本号>\_<软件版本号>.<后缀名>。

字段定义如下：

设备类型：01——终端；02——保留；03——ADAS；04——DSM；05——BSD。

厂家编号：设备厂家名称编号，由数字和字母组成。

设备型号：由设备厂家定义的设备型号，由数字和字母组成。

依赖软件版本号：软件升级需要依赖的软件版本，由数字和字母组成。

软件版本号：本次升级的软件版本，由数字和字母组成。

后缀名：设备厂家自定义升级文件后缀名，由数字和字母组成。

###  终端升级结果应答

消息ID：0x0108。

报文类型：信令数据报文。

终端升级结果应答报文数据格式见表4-27。

表 4‑27 终端升级结果应答数据格式

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 升级类型 | BYTE | 0x00：终端0x0C：道路运输证IC卡读卡器0x34：北斗定位模块0x64：高级驾驶辅助系统0x65：驾驶状态监控系统0x67：盲点监测系统 |
| 1 | 升级结果 | BYTE | 0x00：成功0x01：失败0x02：取消0x10：未找到目标设备0x11：硬件型号不支持0x12：软件版本相同0x13：软件版本不支持 |

##  外设立即拍照指令

消息ID：0x8801。

平台向终端下发0x8801立即拍照指令，终端使用0x0805回应平台，然后根据命令中的通道ID字段判断该指令是否为控制外设立即拍照，消息体数据格式见表4-28。

表 4‑28 立即拍照指令消息体数据格式

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 通道ID | BYTE | 0x00-0x25：主机使用摄像头通道进行拍照0x64：控制ADAS拍照0x65：控制DSM拍照 |
| 1 | 拍摄命令 | WORD | 0 表示停止拍摄。0xFFFF表示录像。其他表示拍照张数，仅主机拍照时有效 |
| 3 | 拍照间隔/录像时间 | WORD | 单位秒，0表示按最下间隔拍照或一直录像，仅主机拍照时有效 |
| 5 | 保存标志 | BYTE | 1：保存0：实时上传仅主机拍照时有效 |
| 6 | 分辨率 | BYTE | 0x01：320\*2400x02：640\*4800x03：800\*6000x04：1024\*7680x05：176\*144，[Qcif]0x06：352\*288，[Cif]0x07：704\*288，[HALF D1]0x08：704\*576，[D1]仅主机拍照时有效 |
| 7 | 图像/视频质量 | BYTE | 1-10，1代表质量损失最下，10表示压缩比例最大仅主机拍照时有效 |
| 8 | 亮度 | BYTE | 0-255，仅主机拍照时有效 |
| 9 | 对比度 | BYTE | 0-127，仅主机拍照时有效 |
| 10 | 饱和度 | BYTE | 0-127，仅主机拍照时有效 |
| 11 | 色度 | BYTE | 0-255，仅主机拍照时有效 |

#  设备通讯协议

##  适用范围

终端与外设部分通讯协议适用于车载终端与外设之间通讯，外设包含并不限于BSD等设备，对于可独立运行的ADAS和DSM设备，推荐使用该通讯协议，满足主动安全智能防控系统功能要求的一体化设备不做要求。

##  通信方式

终端与外设之间推荐网络方式进行通讯，网络通讯使用TCP协议，对于不支持网络通讯的外设，可以使用RS232、RS485或者CAN通讯。使用RS232或者RS485时接口参数配置为波特率为115200，数据位为8，停止位为1，无校验，无流控。使用CAN通讯时使用标准帧11位标识符，波特率为500K。

##  传输约定

1. 协议消息中使用的数据类型、传输规则按照JT/T808-2011中第4章的要求。
2. 采用网络方式通讯时，终端应作为通讯网络中的服务端，外设作为客户端。终端作为服务端时IP地址推荐为192.168.100.100，端口号为8888。
3. 采用网络方式通讯时，消息帧中应带有流水号，接收方应答消息流水号应对应发送方发送消息的流水号。
4. 采用RS485或者CAN通讯方式时，消息发送后至少要以100ms时间的停顿间隔，才可发送下一条或者回应消息，对实时性要求很高的设备不在此要求范围内。
5. 采用RS485通讯方式时，终端作为通讯中的主机，通过查询—应答的方式读取外设信息，可使用终端报警应答消息作为查询指令，外设收到指令后如有报警则上传报警消息，如无报警，则直接使用报警查询指令进行应答。
6. 接收方收到信息后，应先对消息数据进行校验，检验不通过，则不进行任何操作与回应。
7. 终端启动后，需要每间隔3秒查询一次外设是否存在，如果外设存在，再查询外设的详细信息，并同步外设工作参数。
8. 建立连接后，终端应以不高于60s的时间间隔通过查询指令确认外设是否通讯正常，如出现通讯异常则主动向平台发送外设工作状态信息。
9. 终端应以不大于500ms的时间间隔向外设发送车辆实时状态。
10. 除终端向外设发送车辆实时状态消息外，所有消息均应给予应答。
11. 消息接收方超过1000ms未正确回应发送方发送的消息，则触发通讯超时。
12. 除实时车辆状态消息外，终端向外设发送其它消息均需要外设应答，如发生通讯超时，则需要重新发送消息，连续3次超时，则判定外设断开连接，终端需要重新查看外设是否存在。
13. 外设向终端发送消息时，如果发生通讯超时，则需要重新发送消息，连续3次超时，则判定与终端断开连接，需要将消息保存，等待通讯正常后进行补发。

##  消息帧格式

表 5‑1消息帧格式

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **标识符** | **校验码** | **流水号** | **厂商编号** | **外设编号** | **功能码** | **数据内容** | **标识符** |
| BYTE | BYTE | WORD | WORD | BYTE | BYTE | BYTE[n] | BYTE |
| 0x7e | 见备注 | 见备注 | 见备注 | 见表 5‑2 | 见表 5‑3 | 见4.5-4.7小节 | 0x7e |

备注：

标志位：采用0x7e表示，若检验码、消息头及消息体出现0x7e，则要进行转义处理，处理规则如下：

0x7e <————> 0x7d 后紧跟一个 0x02。

0x7d <————> 0x7d 后紧跟一个 0x01。

转义处理过程如下：

发送消息时：消息封装——>计算并填充校验码——>转义。

接收消息时：转义还原——>验证校验码——>解析消息。

示例 1：

发送一包内容为 0x30 0x7e 0x08 0x7d 0x55 的数据包，则经过封装如下：0x7e 0x30 0x7d 0x02 0x08 0x7d 0x01 0x55 0x7e。

校验码：从厂商编号到用户数据依次累加的累加和，然后取累加的低 8 位作为校验码。

示例 2：

若累加和为 0x1388，则校验码为 0x88。

流水号：按发送顺序从0开始循环累加。

厂商编号：外设从机的制造厂商代码。

外设编号：每种外设唯一对应的一个类型编号，用于主机的外设接口驱动区别是何种外设发来的数据，外设类型编号见表5‑2。

表 5‑2外设编号定义表

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设名称** | **外设编号** | **描述及要求** |
| 广播 | 0x00 | 广播编号 |
| ADAS | 0x64 | 高级驾驶辅助系统 |
| DSM | 0x65 | 驾驶人状态监测系统 |
| BSD | 0x67 | 盲点监测系统 |

表 5‑3功能码定义表

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **功能码** | **定义** | **描述及要求** |
| 0x2F | 查询指令 | 用于终端查询外设是否存在 |
| 0x30 | 恢复默认参数指令 | 用于终端恢复外设参数到出厂设置状态 |
| 0x31 | 实时数据指令 | 用于终端向外设发送速度、时间、位置及车辆状态等数据 |
| 0x32 | 查询外设基本信息 | 用于终端查询外设公司信息、产品代码、版本号、设备ID等信息 |
| 0x33 | 升级外设程序 | 用于升级数据交互 |
| 0x34 | 查询参数 | 用于终端查询外设参数 |
| 0x35 | 设置参数 | 用于终端设置外设参数 |
| **功能码** | **定义** | **描述及要求** |
| 0x36 | 事件/报警上报 | 用于外设事件/报警数据上报 |
| 0x37 | 外设状态查询 | 用于终端查询外设工作状态信息 |
| 0x38 | 外设状态上报 | 用于外设上报工作状态信息 |
| 0x50 | 请求多媒体数据 | 用于终端向外设请求多媒体数据 |
| 0x51 | 上传多媒体数据 | 用于外设向终端上传多媒体数据 |
| 0x52 | 立即拍照指令 | 用于终端控制外设进行立即拍照 |

##  通用指令

###  查询指令

功能码：0x2F

终端给外设发查询指令格式见表 5‑4。

表 5‑4查询指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x2F | 空 |

外设收到终端表 5‑4指令后，应根据指令要求作出应答，具体应答的指令格式见表 5‑5。

表 5‑5查询应答指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x2F | 空 |

###  外设恢复默认参数指令

功能码：0x30

终端给外设恢复默认参数指令格式见表 5‑6。

表 5‑6恢复默认参数指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x30 | 空 |

外设收到终端表 5‑6指令后，应根据指令要求作出应答，具体应答的指令格式见表 5‑7。

表 5‑7恢复默认参数指令应答格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x30 | 空 |

###  实时数据指令

功能码：0x31

终端发送给外设实时数据指令格式见表 5‑8。

表 5‑8实时数据指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x31 | 见表 5‑9 |

表 5‑9实时数据内容格式定义

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 0 | 车速 | BYTE | 单位 km/h。范围 0-250 |
| 1 | 预留 | BYTE |  |
| 2 | 里程 | DWORD | 单位0.1km。范围0-99999999 |
| 6 | 预留 | BYTE[2] |  |
| 8 | 高程 | WORD | 海拔高度，单位为米（m） |
| 10 | 纬度 | DWORD | 以度为单位的纬度值乘以10 的6次方，精确到百万分之一度 |
| 14 | 经度 | DWORD | 以度为单位的纬度值乘以10 的6次方，精确到百万分之一度 |
| 18 | 日期时间 | BCD[6] | YY-MM-DD-hh-mm-ss （GMT+8时间） |
| 24 | 车辆状态 | WORD | 按位表示车辆其他状态：Bit0 ACC状态， 0：关闭，1：打开Bit1 左转向状态，0：关闭，1：打开Bit2右转向状态， 0：关闭，1：打开Bit3雨刮器状态， 0：关闭，1：打开Bit4 制动状态，0：未制动，1：制动Bit5 插卡状态，0：未插卡，1：已插卡Bit6-Bit9 自定义Bit10 定位状态，0：未定位，1：已定位Bit11-bit15 自定义 |

###  读取外设基本信息指令

功能码：0x32

终端读取外设基本信息指令格式见表 5‑10。

表 5‑10读取外设基本信息指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x32 | 空 |

外设收到终端表 5‑10指令后，应根据指令要求作出应答，具体应答的指令格式见表 5‑11。

表 5‑11外设应答基本信息指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x32 | 见表 5‑12 |

表 5‑12外设基本信息内容格式定义

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及要求** |
| 0 | 公司名称长度 | BYTE | 长度：0-255名称：采用 ASCII 表示(例如：软件版本号SV1.1.0表示为：0x53 0x56 0x31 0x2E 0x31 0x2E 0x30)客户代码为用户代码，由设备厂家自定义 |
| 1 | 公司名称 | BYTE[n1] |
| 1+n1 | 产品代码长度 | BYTE |
| 2+n1 | 产品代码 | BYTE[n2] |
| 2+n1+n2 | 硬件版本号长度 | BYTE |
| 3+n1+n2 | 硬件版本号 | BYTE[n3] |
| 3+n1+n2+n3 | 软件版本号长度 | BYTE |
| 4+n1+n2+n3 | 软件版本号 | BYTE[n4] |
| 4+n1+n2+n3+n4 | 设备ID 长度 | BYTE |
| 5+n1+n2+n3+n4 | 设备ID | BYTE[n5] |
| 5+n1+n2+n3+n4+n5 | 客户代码长度 | BYTE |
| 6+n1+n2+n3+n4+n5 | 客户代码 | BYTE[n6] |

###  升级指令

功能码：0x33

终端给外设升级协议指令见表 5‑13。

表 5‑13升级指令数据格式

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x33 | 消息ID（1个字节） | 总包数（2个字节）+包序号（2个字节）+升级包内容，见下文描述 |

升级流程说明：

1. 开始升级子命令说明：

开始升级子命令：消息 ID为 0x01，剩余数据区内容为空。

清除源程序子命令：消息 ID为0x02，剩余数据区内容为空。

传输文件包子命令：消息 ID为0x03，剩余数据区内容见下文说明。

执行新程序子命令：消息 ID为0x04，剩余数据区内容为空。

1. 格式说明：

车载终端向外设分包发送升级文件（数据区结构为：总包数（2个字节）+包序号（2个字节）+升级包内容），每个包的升级包内容长度建议不超过1024个字节，当采用TCP/IP方式通讯，升级包长度可不受限制。第一个升级包的文件内容为升级文件的校验码（占用4字节），该校验码为升级文件所有字节之和。当外设接收完成所有升级文件并验证校验证码无误后，向终端确认接收完整，开始升级并回复，升级完成以后设备参数应保持不变。

1. 升级（外设）回复数据内容，见表 5‑14：

应答内容：0x00——成功；0x01——失败。

表 5‑14升级指令外设应答数据格式

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x33 | 消息ID（1字节） | 当消息ID为0x03时数据区内容为：总包数（2字节）+包序号（个字节）+应答内容（1字节） |
| 当消息ID不为0x03时数据区内容为：应答内容（1字节） |

##  参数设置查询指令

###  查询主动安全辅助系统参数指令

功能码：0x34

终端查询主动安全辅助系统参数指令格式见表 5‑15。

表 5‑15查询主动安全辅助系统参数格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 0x64 | 0x34 | 空 |

外设收到表 5‑15指令后，应根据指令内容作出应答，具体应答数据格式定义见表 5‑16。

表 5‑16应答参数指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 0x64 | 0x34 | 见表 5‑17 |

表 5‑17主动安全辅助系统参数格式定义

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 0 | 报警使能速度阈值 | BYTE | 单位km/h，取值范围0-60，默认值30，表示当车速高于此阈值才使能报警功能，仅用适用于道路偏离报警、前向碰撞报警、车距过近报警和频繁变道报警。0xFF 表示不修改此参数 |
| 1 | 报警提示音量 | BYTE | 0-8，8最大，0静音，默认值60xFF表示不修改参数 |
| 2 | 主动拍照策略 | BYTE | 0x00：不开启0x01：定时拍照0x02：定距拍照0x03：保留默认值0x000xFF表示不修改参数 |
| 3 | 主动定时拍照时间间隔 | WORD | 单位秒，取值范围0-3600，默认值18000表示不抓拍，0xFFFF表示不修改参数主动拍照策略为01时有效 |
| 5 | 主动定距拍照距离间隔 | WORD | 单位米，取值范围0-60000，默认值1000表示不抓拍，0xFFFF表示不修改参数主动拍照策略为02时有效 |
| 7 | 单次主动拍照张数 | BYTE | 取值范围1-10。默认值30xFF表示不修改参数 |
| 8 | 单次主动拍照时间间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-5，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 9 | 拍照分辨率 | BYTE | 0x01：352×2880x02：704×2880x03：704×5760x04：640×4800x05：1280×7200x06：1920×1080默认值0x010xFF 表示不修改参数，该参数也适用于报警触发拍照分辨率 |
| 10 | 视频录制分辨率 | BYTE | 0x01：CIF0x02：HD10x03：D10x04：WD10x05：VGA0x06：720P0x07：1080P默认值0x010xFF 表示不修改参数该参数也适用于报警触发拍照分辨率 |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 11 | 预留字段 | BYTE[9] | 预留，用于配置非单独报警类型的参数 |
| 20 | 障碍物报警距离 | BYTE | 单位100ms，取值范围10-50，默认值30 |
| 20 | 阈值 | BYTE | 0xFF 表示不修改参数 |
| 21 | 障碍物报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 22 | 障碍物报警拍照张数 | BYTE | 取值范围0-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| 23 | 障碍物报警拍照间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-10，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 24 | 频繁变道报警判断时间段 | BYTE | 单位秒，取值范围30-120，默认值600xFF 表示不修改参数 |
| 25 | 频繁变道报警判断次数 | BYTE | 变道次数3-10，默认值50xFF 表示不修改参数 |
| 26 | 频繁变道报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 27 | 频繁变道报警拍照张数 | BYTE | 取值范围0-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| 28 | 频繁变道报警拍照间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-10，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 29 | 车道偏离报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 30 | 车道偏离报警拍照张数 | BYTE | 取值范围0-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改 |
| 31 | 车道偏离报警拍照间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-10，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 32 | 前向碰撞报警时间阈值 | BYTE | 单位100ms，取值范围10-50，目前使用国标规定27，预留修改接口，实际使用中不修改 |
| 33 | 前向碰撞报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 34 | 前向碰撞报警拍照张数 | BYTE | 取值范围0-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改 |
| 35 | 前向碰撞报警拍照间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-10，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 36 | 行人碰撞报警时间阈值 | BYTE | 单位100ms，取值范围10-50，默认值30 |
| 37 | 行人碰撞报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 38 | 行人碰撞报警拍照张数 | BYTE | 取值范围0-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改 |
| 39 | 行人碰撞报警拍照间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-10，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 40 | 车距监控报警距离阈值 | BYTE | 单位100ms，取值范围10-50，默认值300xFF 表示不修改参数 |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 41 | 车距过近报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 42 | 车距过近报警拍照张数 | BYTE | 取值范围0-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| 43 | 车距过近报警拍照间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-10，默认20xFF表示不修改参数 |
| 44 | 道路标识识别拍照张数 | BYTE | 取值范围0-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| 45 | 道路标识识别拍照间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-10，默认20xFF表示不修改参数 |
| 46 | 保留字段 | BYTE[4] |  |

###  查询驾驶人行为检测系统参数指令

功能码：0x34

终端查询驾驶人行为检测系统参数指令格式见表 5‑18。

表 5‑18查询驾驶人行为检测系统参数格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 0x65 | 0x34 | 无 |

外设收到终端表 5‑18指令后，应根据指令内容作出应答，具体应答数据格式定义见表5‑19。

表 5‑19应答参数指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 0x65 | 0x34 | 见表 5‑20 |

表 5‑20驾驶人行为检测系统参数格式定义

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 0 | 报警使能速度阈值 | BYTE | 单位km/h，取值范围0-60，默认值30。表示当车速高于此阈值才使能报警功能0xFF 表示不修改此参数 |
| 1 | 报警提示音量 | BYTE | 0-8，8最大，0静音，默认值60xFF表示不修改参数 |
| 2 | 主动拍照策略 | BYTE | 0x00：不开启0x01：定时拍照0x02：定距拍照0x03：插卡触发0x04：保留 |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 2 | 主动拍照策略 | BYTE | 默认值为0x000xFF表示不修改参数 |
| 3 | 主动定时拍照时间间隔 | WORD | 单位秒，取值范围0-60000，默认值36000表示不抓拍，0xFFFF表示不修改参数主动拍照策略为01时有效 |
| 5 | 主动定距拍照距离间隔 | WORD | 单位米，取值范围0-60000，默认值2000表示不抓拍，0xFFFF表示不修改参数主动拍照策略为02时有效 |
| 7 | 每次主动拍照张数 | BYTE | 取值范围1-10。默认值30xFF表示不修改参数 |
| 8 | 每次主动拍照时间间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-5，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 9 | 拍照分辨率 | BYTE | 0x01：352×2880x02：704×2880x03：704×5760x04：640×4800x05：1280×7200x06：1920×1080默认值为0x010xFF 表示不修改参数该参数也适用于报警触发拍照分辨率 |
| 10 | 视频录制分辨率 | BYTE | 0x01：CIF0x02：HD10x03：D10x04：WD10x05：720P0x06：1080P默认值0x010xFF 表示不修改参数该参数也适用于报警触发视频分辨率 |
| 11 | 预留字段 | BYTE[10] | 预留，以备将来扩展，用与配置非单独报警类型的参数 |
| 21 | 吸烟报警判断时间间隔 | WORD | 单位秒，取值范围0-3600。默认值为180。表示在此时间间隔内仅触发一次吸烟报警0xFFFF表示不修改此参数 |
| 23 | 接打电话报警判断时间间隔 | WORD | 单位秒，取值范围0-3600。默认值为120。表示在此时间间隔内仅触发一次接打电话报警0xFFFF表示不修改此参数 |
| 25 | 疲劳驾驶报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 26 | 疲劳驾驶报警拍照张数 | BYTE | 取值范围0-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 27 | 疲劳驾驶报警拍照间隔时间 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-5，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 28 | 预留 | BYTE | 预留字段 |
| 29 | 打电话报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 30 | 接打电话报警拍驾驶人面部特征照片张数 | BYTE | 取值范围1-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| 31 | 接打电话报警拍驾驶人面部特征照片间隔时间 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-5，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 32 | 抽烟报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 33 | 抽烟报警拍驾驶人完整面部特征照片张数 | BYTE | 取值范围1-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| 34 | 抽烟报警拍驾驶人完整面部特征照片间隔时间 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-5，默认值20xFFFF表示不修改参数 |
| 35 | 报警前后视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 36 | 分神驾驶报警拍照张数 | BYTE | 取值范围1-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| 37 | 分神驾驶报警拍照间隔时间 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-5，默认值20xFF表示不修改参数 |
| 38 | 驾驶异常视频录制时间 | BYTE | 单位秒，取值范围0-60，默认值50表示不录像，0xFF表示不修改参数 |
| 39 | 驾驶异常抓拍照片张数 | BYTE | 取值范围1-10，默认值30表示不抓拍，0xFF表示不修改参数 |
| 40 | 驾驶异常拍照间隔 | BYTE | 单位100ms，取值范围1-5，默认20xFF表示不修改参数 |
| 41 | 保留字段 | BYTE[2] |  |

###  查询盲区监测系统指令

功能码：0x34

查询盲区监测系统参数指令格式见表 5‑24。

表 5‑24查询盲区监测系统参数格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 0x67 | 0x34 | 空 |

外设收到表 5‑24的指令后，应根据指令内容作出应答，具体应答数据格式定义见表 5‑25。

表 5‑25应答参数指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 0x67 | 0x34 | 见表 5‑26 |

表 5‑26盲区监测系统参数格式定义

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据类型** | **描述及说明** |
| 0 | 后方接近报警时间阈值 | BYTE | 单位秒，取值范围1-10，默认值为20xFF表示不修改参数 |
| 1 | 侧后方接近报警时间阈值 | BYTE | 单位秒，取值范围1-10，默认值为20xFF表示不修改参数 |

###  设置高级驾驶辅助系统参数指令

功能码：0x35

终端设置高级驾驶辅助系统参数指令格式见表 5‑27。

表 5‑27设置高级驾驶辅助系统参数指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 0x64 | 0x35 | 见表 5‑17 |

外设收到表 5‑27的指令后，应根据指令内容作出应答，具体应答数据格式定义见表 5‑28。

表 5‑28应答参数指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 0x64 | 0x35 | 1个字节：0--成功，1--失败 |

###  设置驾驶人状态监测系统参数指令

功能码：0x35

终端设置驾驶人状态监测系统参数指令格式见表 5‑29。

表 5‑29设置驾驶人状态监测系统参数指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 0x65 | 0x35 | 见表 5‑20 |

外设收到表5-29的指令后，应根据指令内容作出应答，具体应答数据格式定义见表5-30。

表 5‑30应答参数指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 0x65 | 0x35 | 1个字节：0--成功，1--失败 |

###  设置盲区监测系统参数指令

功能码：0x35

设置盲区监测系统参数指令格式见表 5‑33。

表 5‑33设置盲区监测系统参数指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 0x67 | 0x35 | 见表 5‑26 |

外设收到表5‑33的指令后，应根据指令内容作出应答，具体应答数据格式定义见表5‑34。

表 5‑34应答参数指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 0x64 | 0x35 | 1个字节：0--成功，1--失败 |

##  事件及报警指令

###  高级驾驶辅助系统报警指令

功能码：0x36

高级驾驶辅助系统上传给终端事件及报警指令格式见表 5‑35。

表 5‑35事件及报警指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 0x64 | 0x36 | 见表 5‑37 |

终端收到表5‑35的指令后，应根据指令内容作出应答，具体应答数据格式定义见表5‑36。

表 5‑36 事件及报警应答格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 0x64 | 0x36 | 空 |

表 5‑37事件及报警内容格式定义

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 报警ID | DWORD | 按照报警先后，从0开始循环累加。 |
| 4 | 标志状态 | BYTE | 0x00：不可用0x01：开始标志0x02：结束标志该字段仅适用于有开始和结束标志类型的报警或事件，报警类型或事件类型无开始和结束标志，则该位不可用，填入0x00即可 |
| 5 | 报警/事件类型 | BYTE | 0x01：前向碰撞报警0x02：车道偏离报警0x03：车距过近报警0x04：行人碰撞报警0x05：频繁变道报警0x06：道路标识超限报警0x07-0x0F：用户自定义0x10：道路标志识别事件0x11：主动抓拍事件0x12-0x1F：用户自定义 |
| 6 | 前车车速 | BYTE | 单位km/h，范围0-250，仅报警类型为0x01和0x02时有效 |
| 7 | 前车/行人距离 | BYTE | 单位100ms，范围0-100，仅报警类型为0x01、0x02和0x04时有效 |
| 8 | 偏离类型 | BYTE | 0x01：左侧偏离0x02：右侧偏离仅报警类型为0x02时有效 |
| 9 | 道路标志识别类型 | BYTE | 0x01：限速标志0x02：限高标志0x03：限重标志仅报警类型为0x06和0x10时有效 |
| 10 | 道路标志识别数据 | BYTE | 识别到道路标志的数据。 |
| 11 | 车速 | BYTE | 单位km/h。范围0-250 |
| 12 | 高程 | WORD | 海拔高度，单位为米（m） |
| 14 | 纬度 | DWORD | 以度为单位的纬度值乘以10 的6次方，精确到百万分之一度 |
| 18 | 经度 | DWORD | 以度为单位的纬度值乘以10 的6次方，精确到百万分之一度 |
| 22 | 日期时间 | BCD[6] | YY-MM-DD-hh-mm-ss （GMT+8时间） |
| 28 | 车辆状态 | WORD | 见表5‑9 |
| 30 | 报警附加多媒体信息列表总数 | BYTE |  |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 31 | 多媒体信息列表 |  | 媒体信息列表格式见表5‑38 |

表 5‑38媒体信息列表格式定义

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述** |
| 0 | 多媒体类型 | BYTE | 0x00：图片0x01：音频0x02：视频 |
| 1 | 多媒体ID | DWORD | >0 |

###  驾驶人状态监测系统报警指令

功能码：0x36

驾驶人状态监测系统上传给终端事件及报警指令格式见表 5‑39。

表 5‑39 事件及报警指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x36 | 见表 5‑41 |

终端收到表5‑39的指令后，应根据指令内容作出应答，具体应答数据格式定义见表5‑40。

表 5‑40 事件及报警应答格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x36 | 空 |

表 5‑41 事件及报警内容格式定义

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 报警ID | DWORD | 按照报警先后，从0开始循环累加 |
| 4 | 标志状态 | BYTE | 0x00：不可用0x01：开始标志0x02：结束标志该字段仅适用于有开始和结束标志类型的报警或事件，报警类型或事件类型无开始和结束标志，则该位不可用，填入0x00即可 |
| 5 | 报警/事件类型 | BYTE | 0x01：疲劳驾驶报警0x02：接打电话报警0x03：抽烟报警0x04：分神驾驶报警0x05：驾驶人异常报警 |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 5 | 报警/事件类型 | BYTE | 0x06-0x0F：用户自定义0x10：主动抓拍事件0x11：驾驶人变更事件0x12-0x1F：用户自定义 |
| 6 | 疲劳程度 | BYTE | 表示疲劳程度，范围1-10，数值越大疲劳程度越严重，仅在报警类型为0x01时有效 |
| 7 | 预留 | BYTE[4] | 预留 |
| 11 | 车速 | BYTE | 单位km/h。范围0-250 |
| 12 | 高程 | WORD | 海拔高度，单位为米（m） |
| 14 | 纬度 | DWORD | 以度为单位的纬度值乘以10 的6次方，精确到百万分之一度 |
| 18 | 经度 | DWORD | 以度为单位的纬度值乘以10 的6次方，精确到百万分之一度 |
| 22 | 日期时间 | BCD[6] | YY-MM-DD-hh-mm-ss （GMT+8时间） |
| 28 | 车辆状态 | WORD | 见表5‑9 |
| 30 | 报警附加多媒体信息列表总数 | BYTE |  |
| 31 | 多媒体信息列表 |  | 媒体信息列表格式见表 5‑42 |

表 5‑42 媒体信息列表格式定义

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述** |
| 0 | 多媒体类型 | BYTE | 0x00：图片0x01：音频0x02：视频 |
| 1 | 多媒体ID | DWORD | >0 |

###  盲区监测系统指令

功能码：0x36

盲区监测系统上传给终端事件及报警指令格式见表 5‑47。

表 5‑47事件及报警指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x36 | 见表 5‑49 |

终端收到表5‑47的指令后，应根据指令内容作出应答，具体应答数据格式定义见表5‑48。

表 5‑48 事件及报警应答格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x36 | 空 |

表 5‑49事件及报警内容格式定义

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 预留 | BYTE | 预留 |
| 4 | 标志状态 | BYTE | 0x00：不可用0x01：开始标志0x02：结束标志该字段仅适用于有开始和结束标志类型的报警或事件，报警类型或事件类型无开始和结束标志，则该位不可用，填入0x00即可 |
| 5 | 报警/事件类型 | BYTE | 0x01：后方接近报警0x02：左侧后方接近报警0x03：右侧后方接近报警 |
| 6 | 车速 | BYTE | 单位km/h。范围0-250 |
| 7 | 高程 | WORD | 海拔高度，单位为米（m） |
| 9 | 纬度 | DWORD | 以度为单位的纬度值乘以10 的6次方，精确到百万分之一度 |
| 13 | 经度 | DWORD | 以度为单位的纬度值乘以10 的6次方，精确到百万分之一度 |
| 17 | 日期时间 | BCD[6] | YY-MM-DD-hh-mm-ss （GMT+8时间） |
| 23 | 车辆状态 | WORD | 见表 5‑9 |

##  外设工作状态指令

###  查询外设工作状态指令

功能码：0x37

终端请求外设工作状态指令格式见表 5‑50

表 5‑50多媒体指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x37 | 空 |

外设收到终端表5‑50的指令后，应根据指令内容作出应答，具体应答数据格式定义见表5-51。

表 5‑51多媒体指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x37 | 工作状态，见表 5-54 |

###  外设上传工作状态指令

功能码：0x38

外设上传工作状态指令格式见表 5‑52

表 5‑52外设上传工作状态指令格式

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x38 | 工作状态，见表 5-54 |

终端收到外设表5-52的指令后，应根据指令内容作出应答，具体应答数据格式定义见表5-53。

表 5‑53外设上传工作状态指令格式

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x38 | 空 |

表 5‑54外设工作状态

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 工作状态 | BYTE | 0x01：正常工作0x02：待机状态0x03：升级维护0x04：设备异常 |
| 1 | 报警状态 | DWORD | 按位设置：0表示无，1表示有bit0：摄像头异常bit1：主存储器异常bit2：辅存储器异常bit3：红外补光异常bit4：扬声器异常bit5：电池异常bit6-bit9：预留bit10：通讯模块异常bit11：定义模块异常bit12-bit31：预留 |

##  多媒体指令

###  请求多媒体数据指令

功能码：0x50

终端请求多媒体数据指令格式见表 5‑55。

表 5‑55多媒体指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| **消息ID** | **多媒体ID** |
| 见表 5‑2 | 0x50 | 1个字节，见表 5‑57 | DWORD |

外设收到终端表 5‑55指令后，应根据指令内容作出应答，具体应答数据格式定义见表5-56。

表 5‑56多媒体指令应答格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x50 | 空 |

表 5‑57多媒体消息ID定义表

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **消息ID** | **定义** | **描述及要求** |
| 0x00 | 请求图片 | 外设收到指令之后，给终端回复图片数据 |
| 0x01 | 请求音频 | 外设收到指令之后，给终端回复音频数据 |
| 0x02 | 请求视频 | 外设收到指令之后，给终端回复视频数据（包含音频数据） |

###  传输多媒体数据指令

功能码：0x51

外设传输多媒体数据指令格式见表 5‑58。

表 5‑58传输多媒体数据指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| **消息ID** | **多媒体ID** | **多媒体数据格式** |
| 见表 5‑2 | 0x51 | 1个字节，见表 5‑57 | DWORD | 见表 5‑59 |

表 5‑59多媒体数据格式

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 总包数 | WORD | 多媒体数据总包数 |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 总包数 | WORD | 总包数为0，表示没有对应数据 |
| 2 | 包序号 | WORD | 当前多媒体数据包序号，包序号从0开始 |
| 4 | 多媒体数据 | BYTE[n] | 建议每包实际数据不超过1024个字节，若是网络通讯则不做限制 |

终端收到表5‑58的指令后，应回复应答结果，见表 5‑60。

表 5‑60接收多媒体数据应答格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| **消息ID** | **多媒体ID** | **应答结果** |
| 见表 5‑2 | 0x51 | 1个字节，见表 5‑57 | DWORD | 见表 5‑61 |

表 5‑61接收多媒体数据应答结果格式定义

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 总包数 | WORD | 多媒体数据总包数总包数为0，表示没有对应数据 |
| 2 | 包序号 | WORD | 当前多媒体数据包序号，包序号从0开始 |
| 4 | 应答结果 | BYTE | 0：成功1：失败 |

##  立即拍照指令

功能码：0x52

终端下发立即拍照指令格式见表 5‑62。

表 5‑62终端下发立即拍照指令格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x52 | 无 |

外设接收到立即拍照指令后，应根据指令内容作出应答，具体应答数据格式定义见表 5‑63。

表 5‑63外设控制指令应答格式定义

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **外设编号** | **功能码** | **数据区** |
| 见表 5‑2 | 0x52 | 0：成功1：失败 |

外设接收到立即拍照指令后，按照主动拍照功能相关参数进行拍照，拍照完成后，上报主动抓拍事件。

#  平台数据交换协议

##  协议基本约定

协议的通信方式、数据类型和协议消息格式按照JT/T 809-2011中第4章的要求。

协议的视频通信流程按照JT/T 1078-2016中第8章的要求。

协议的视频通信数据体格式按照JT/T 1078-2016中第10章的要求。

##  报警类型编码表

交换协议规定的报警类型编码对JT/T 809-2011表75报警类型编码表进行扩展，扩展定义见表 6-1。

表 6‑1报警类型扩展编码表

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **代码** | **名称** | **描述及要求** |
| 0x0064 | 高级驾驶辅助系统报警 |  |
| 0x0065 | 驾驶人状态监测系统报警 |  |
| 0x0067 | 盲区监测系统报警 |  |

##  业务数据类型标识

交换协议规定的业务数据类型名称和标识对JT/T 809-2011表73业务数据类型名称标识对照表进行扩展，扩展定义见表 6-2。

表 6‑2业务数据类型名称和标识扩展对照表

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| **消息种类** | **业务数据类型名称** | **消息链路** | **业务数据类型标识** | **数值** |
| 车辆报警信息交互类 | 主链路报警信息交互消息 | 主链路 | UP\_WARN\_MSG | 0x1400 |
| 主动安全智能防控类 | 主链路主动安全智能防控交互消息 | 主链路 | UP\_PREVENTION\_MSG | 0x1C00 |
| 从链路主动安全智能防控交互消息 | 从链路 | DOWN\_PREVENTION\_MSG | 0x9C00 |

##  子业务数据类型标识

交换协议规定的子业务数据类型名称和标识对JT/T 809-2011表74子业务类型名称标识对照表进行扩展，扩展定义见表 6-3。

表 6‑3子业务数据类型名称和标识对照表

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **业务数据类型** | **子业务数据类型名称** | **子业务数据类型标识** | **数值** |
| 主链路报警信息交互消息 UP\_WARN\_MSG | 上报主动安全智能防控报警消息 | UP\_WARN\_MSG\_PREVENTION\_INFO | 0x1403 |
| 主链路主动安全智能防控交互消息 UP\_PREVENTION\_MSG | 主动安全智能防控报警附件目录请求应答 | UP\_PREVENTION\_MSG\_FILELIST\_REQ\_ACK | 0x1C01 |
| 从链路主动安全智能防控交互消息 DOWN\_PREVENTION\_MSG | 主动安全智能防控报警附件目录请求 | DOWN\_PREVENTION\_MSG\_FILELIST\_REQ | 0x9C01 |

##  上报主动安全智能防控报警消息

链路类型：主链路

消息方向：下级平台向上级平台

子业务类型标识：UP\_WARN\_MSG\_PREVENTION\_INFO

描述:下级平台向上级平台发送主动安全智能防控报警消息业务，其数据体规定见表 6‑4。本条消息上级平台无需应答。

表 6‑4上报主动安全智能防控报警消息数据体

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **字段名** | **字节数** | **类型** | **描述及要求** |
| VEHICLE\_NO | 21 | STRING | 车牌号 |
| VEHICLE\_COLOR | 1 | BYTE | 车辆颜色，按照JT/T415-2006中5.4.12的规定 |
| DATA\_TYPE | 2 | WORD | 子业务类型标识 |
| DATA\_LENGTH | 4 | DWORD | 后续数据长度 |
| WARN\_SRC | 1 | BYTE | 报警信息来源0x01：车载终端0x02：企业监控平台0x03：政府监管平台0x09：其他 |
| WARN\_TYPE | 2 | WORD | 报警类型，详见表 6-1 |
| WARN\_LENGTH | 1 | BYTE | 报警数据长度 |
| WARN\_DATA | WARN\_LENGTH |  | 与报警类型对应的报警数据内容，其中：高级驾驶辅助系统报警数据定义见表 4 14；驾驶人状态监测系统报警数据定义见表 4 16；盲区监测系统报警数据定义见表 4 17。 |

##  主动安全智能防控报警附件目录请求

链路类型：从链路

消息方向：上级平台向下级平台

子业务类型标识：DOWN\_PREVENTION\_MSG\_FILELIST\_REQ

描述: 上级平台向下级平台发送主动安全智能防控报警附件目录请求业务，其数据体规定见表 6‑5。

表 6‑5主动安全智能防控报警附件目录数据体

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **字段名** | **字节数** | **类型** | **描述及要求** |
| VEHICLE\_NO | 21 | STRING | 车牌号 |
| VEHICLE\_COLOR | 1 | BYTE | 车辆颜色，按照JT/T415-2006中5.4.12的规定 |
| DATA\_TYPE | 2 | WORD | 子业务类型标识 |
| DATA\_LENGTH | 4 | DWORD | 后续数据长度 |
| WARN\_INFO | 16 | BYTE[16] | 报警标识号，定义见表4‑15 |

##  主动安全智能防控报警附件目录请求应答

链路类型：主链路

消息方向：下级平台向上级平台

子业务类型标识：UP\_PREVENTION\_MSG\_FILELIST\_REQ\_ACK

描述:下级平台向上级平台发送主动安全智能防控报警附件目录请求应答业务，其数据体规定见表 6‑6。上级平台可通过报警附件文件URL自行下载报警附件文件。

表 6‑6主动安全智能防控报警附件上传请求应答数据体

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **字段名** | **字节数** | **类型** | **描述及要求** |
| VEHICLE\_NO | 21 | STRING | 车牌号 |
| VEHICLE\_COLOR | 1 | BYTE | 车辆颜色，按照JT/T415-2006中5.4.12的规定 |
| DATA\_TYPE | 2 | WORD | 子业务类型标识 |
| DATA\_LENGTH | 4 | DWORD | 后续数据长度 |
| SERVER\_LENGTH | 1 | BYTE | 附件服务器地址长度 |
| SERVER | SERVER\_LENGTH | STRING | 地址，附件服务器IP地址或域名 |
| TCP\_PORT | 2 | WORD | 附件服务器TCP端口 |
| USERNAME\_LENGTH | 1 | BYTE | 附件服务器登录用户名长度 |
| USERNAME | USERNAME\_LENGTH | STRING | 附件服务器登录用户名 |
| PASSWORD\_LENGTH | 1 | BYTE | 附件服务器登录密码长度 |
| PASSWORD | PASSWORD\_LENGTH | STRING | 附件服务器登录密码 |
| FILE\_COUNT | 1 | BYTE | 报警附件数量 |
| FILE\_LIST |  | BYTE[] | 报警附件文件信息列表，见表 6-7 |

表 6‑7 报警附件文件信息格式

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **起始字节** | **字段** | **数据长度** | **描述及要求** |
| 0 | 文件名称长度 | BYTE | 文件名长度为k |
| k | 文件名称 | STRING | 文件名称 |
| 1+k | 文件类型 | BYTE | 0x00：图片0x01：音频0x02：视频0x03：记录文件0x04：其它 |
| 2+k | 文件大小 | DWORD | 当前报警附件文件的大小。 |
| 6+k | 文件URL长度 | BYTE | 文件URL的长度 |
| 7+k | 文件URL | STRING | 当前报警附件文件位于附件服务器上的完整URL地址，宜使用FTP或HTTP协议 |